

物理基礎・物理

問題 1

(1)

最下点 B を通過する時に小球に働く力は重力と遠心力である。

重力は Mg [N] である。

遠心力を求める。最下点 B における小球の速度を v_B [m/s] とすると、力学的エネルギー保存の法則より、

$$\frac{1}{2}Mv_B^2 = Mg(L - L \cos 60^\circ) \quad \text{よって、} \quad v_B^2 = 2gL \left(1 - \frac{1}{2}\right) = gL$$

遠心力は

$$M \frac{v_B^2}{L} = M \frac{gL}{L} = Mg \quad \text{[N]}$$

したがって、糸の張力は

$$T = Mg + Mg = 2Mg \quad \text{[N]}$$

答. $2Mg$ [N]

(2)

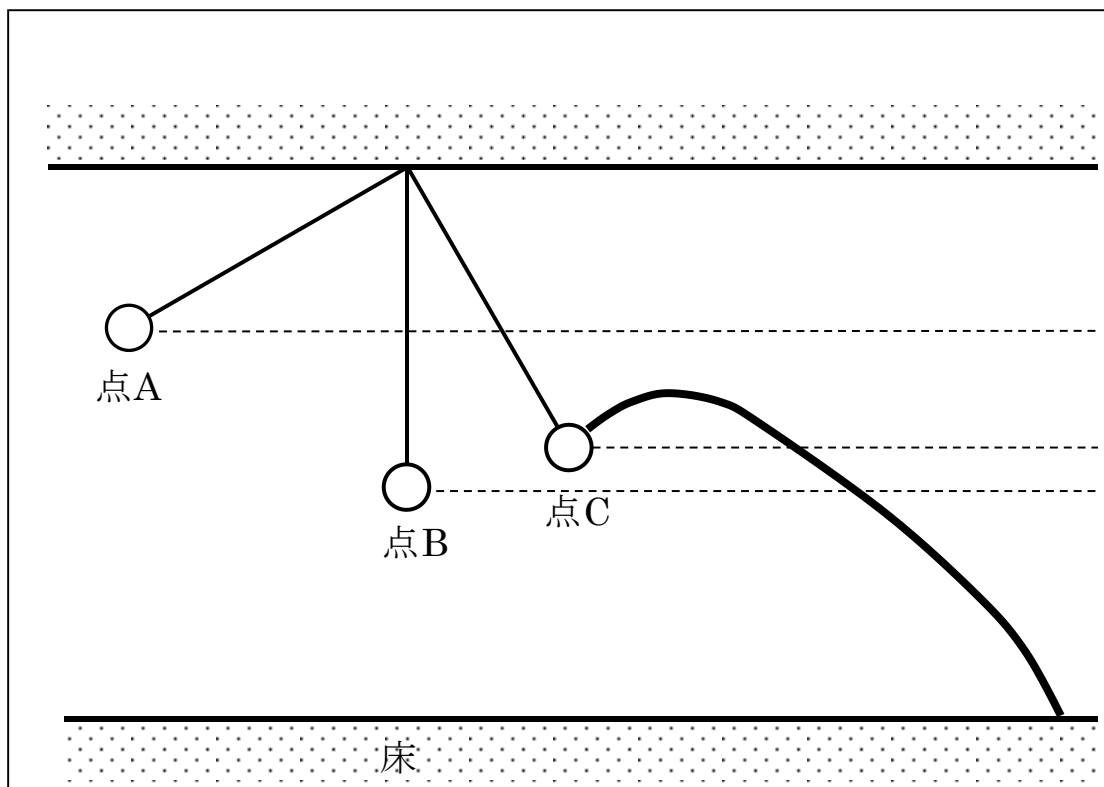
最下点 B を基準にして力学的エネルギー保存の法則を適用すると、

$$\frac{1}{2}Mv^2 + Mg(L - L \cos \theta) = Mg(L - L \cos 60^\circ)$$

$$v = \sqrt{2gL \left(\cos \theta - \frac{1}{2}\right)}$$

答. $\sqrt{2gL \left(\cos \theta - \frac{1}{2}\right)}$ [m/s]

(3)



点 C で糸からはずれた時の小球は糸に対して垂直方向の速度をもつ。その後、小球は水平方向には等速度運動を、鉛直方向には鉛直投げ上げ運動をして放物線を描く。放物線の最高点では鉛直方向の速度は 0m/s になるが水平方向の速度は 0m/s にはならない。つまり、最高点では運動エネルギーは 0J ではない。したがって力学的エネルギー保存の法則より、最高点は点 A より低くなる。

(4) 小球の速度 v の鉛直上向きの成分を v_y とすると、

$$v_y = v \sin \theta \quad \dots \dots \textcircled{1}$$

最高点に到達するまでの時間を t_1 とする。最高点では小球の鉛直上向きの速度成分は 0m/s になるので、

$$0 = v_y - gt_1 \quad \text{よって、} \quad t_1 = \frac{v_y}{g} \quad [\text{s}]$$

最高点と点 C の高さの差を h_1 とすると、

$$h_1 = v_y t_1 - \frac{1}{2} g t_1^2 = v_y \left(\frac{v_y}{g} \right) - \frac{1}{2} g \left(\frac{v_y}{g} \right)^2 = \frac{v_y^2}{2g} \quad [\text{m}]$$

最高点から床まで落下する運動は自由落下運動とみなせるので、床までの落下時間を t_2 とすると

$$h + h_1 = \frac{1}{2} g t_2^2$$

$$\text{よって、} \quad t_2^2 = \frac{2}{g} (h + h_1) = \frac{2}{g} \left(h + \frac{v_y^2}{2g} \right)$$

$$t_2 = \sqrt{\frac{2}{g} \left(h + \frac{v_y^2}{2g} \right)} \quad [\text{s}]$$

したがって小球が糸からはずれてから床に衝突するまでの時間 t は

$$t = t_1 + t_2 = \frac{v_y}{g} + \sqrt{\frac{2}{g} \left(h + \frac{v_y^2}{2g} \right)} \quad [\text{s}]$$

式①を代入して

$$t = \frac{1}{g} v \sin \theta + \sqrt{\frac{2}{g} \left\{ h + \frac{1}{2g} (v \sin \theta)^2 \right\}} \quad [\text{s}]$$

$$\text{答.} \quad \frac{1}{g} v \sin \theta + \sqrt{\frac{2}{g} \left\{ h + \frac{1}{2g} (v \sin \theta)^2 \right\}} \quad [\text{s}]$$

物理基礎・物理

問題 2

- (1) 抵抗値が R_1 [Ω]、 R_2 [Ω] の抵抗に右向きに流れる電流を I_1 、 I_2 、
電池に流れる電流を I_3 とする
- スイッチを閉じた直後であるから、コンデンサーでの電圧降下は 0 である
キルヒホッフの法則より、
- $$I_1 + I_2 = I_3$$
- 電池の起電力は各抵抗の電圧降下につり合うので、
- $$V = R_1 I_1 \quad V = R_2 I_2$$
- よって、 $I_1 = \frac{V}{R_1}$ $I_2 = \frac{V}{R_2}$
- $$I_3 = I_1 + I_2 = \frac{R_1 + R_2}{R_1 R_2} V$$
- 答. 抵抗値が R_1 [Ω] の抵抗に流れる電流 : $I_1 = \frac{V}{R_1}$ [A]
- 抵抗値が R_2 [Ω] の抵抗に流れる電流 : $I_2 = \frac{V}{R_2}$ [A]
- 電池に流れる電流 : $\frac{R_1 + R_2}{R_1 R_2} V$ [A]

- (2) 抵抗値が R_1 [Ω]、 R_2 [Ω] の抵抗に右向きに流れる電流を I_1' 、 I_2' 、
とする。コンデンサーによる電圧降下は、 $\frac{q}{C}$ であるから、
- $$V = \frac{q}{C} + R_1 I_1'$$
- これを解くと
- $$I_1' = \frac{CV - q}{CR_1}$$
- また、 $V = R_2 I_2'$ から $I_2' = \frac{V}{R_2}$
- 答. 抵抗値が R_1 [Ω] の抵抗に流れる電流 $\frac{CV - q}{CR_1}$ [A]
- 抵抗値が R_2 [Ω] の抵抗に流れる電流 $\frac{V}{R_2}$ [A]

- (3) 抵抗値が R_1 [Ω]、 R_2 [Ω] の抵抗に右向きに流れる電流を I_1'' 、 I_2'' 、
電池に流れる電流を I_3'' とする
充電が完了しているから、 $I_1'' = 0$
また、 $V = R_2 I_2''$ から

$$I_2'' = \frac{V}{R_2}$$

$$I_3'' = I_1'' + I_2'' = \frac{V}{R_2}$$

答. 抵抗値が R_1 [Ω] の抵抗に流れる電流 0 [A]

抵抗値が R_2 [Ω] の抵抗に流れる電流 $\frac{V}{R_2}$ [A]

電池に流れる電流 $\frac{V}{R_2}$ [A]

- (4) コンデンサーに蓄えられた電荷を Q とすると、
コンデンサーによる電圧降下は、 $\frac{Q}{C}$
抵抗による電圧降下は、 $R_1 \times 0$

キルヒホッフの第2法則を適用すると

$$V = \frac{Q}{C} + R_1 \times 0$$

よって、

$$Q = CV$$

答. CV [C]

問題 3

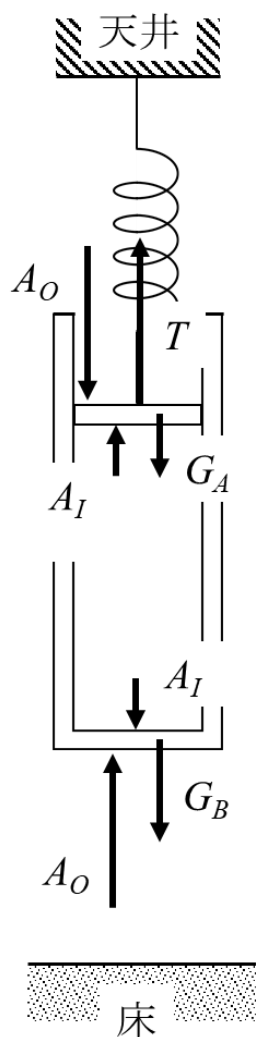
- (1) ピストンの鉛直下向きには重力と大気の圧力による力、上向きにはシリンダー内の気体の圧力による力がはたらき、これらはつりあっているので、

$$P_0 S = PS + m_1 g$$

$$P_0 = P + \frac{m_1 g}{S}$$

答. $P + \frac{m_1 g}{S}$ [Pa]

- (2)



ピストンにはたらく力

G_A : 重力

T : ばねによる張力

A_0 : 大気の圧力による力

A_I : シリンダー内部の気体の圧力による力

シリンダーにはたらく力

G_B : 重力

A_0 : 大気の圧力による力

A_I : シリンダー内部の気体の圧力による力

- (3) シリンダー内の気体の圧力を P_1 とすると、ピストンおよびシリンダーにはたらく力のつり合いは、それぞれ

$$m_1g + PS = kL + P_1S \quad \text{①}$$

$$m_2g + P_1S = PS \quad \text{②}$$

$$\text{式①および②より、} L = \frac{(m_1+m_2)g}{k} \quad \text{③}$$

$$\text{答. } \frac{(m_1+m_2)g}{k} \quad [\text{m}]$$

- (4) シリンダー下面の床面からの高さを h_2 、床面からのばねの伸びの変化を ΔL 、シリンダー内の気体の体積変化を ΔV とすると

$$h_2 = h - \left(\Delta L + \frac{\Delta V}{S}\right) \quad \text{④}$$

式③より、 ΔL はシリンダー内の気体の状態の影響を受けないので

$$\Delta L = 0 \quad \text{⑤}$$

式②より $P_1 = P - \frac{m_2g}{S}$ ⑥で、シリンダー内の気体の圧力は一定。

温度を上げる前の気体の体積を V_1 、上げた後の体積を V_2 とすると

$$P_1V_1 = RT_1$$

$$P_1V_2 = RT_2$$

$$\Delta V = V_2 - V_1 = \frac{RT_2 - RT_1}{P_1} \quad \text{⑦}$$

$$\text{式⑥より} \quad \Delta V = \frac{SR(T_2 - T_1)}{PS - m_2g} \quad \text{⑧}$$

$$\text{式④⑤⑧より} \quad h_2 = h - \frac{R(T_2 - T_1)}{PS - m_2g}$$

$$\text{答. } h - \frac{R(T_2 - T_1)}{PS - m_2g} \quad [\text{m}]$$

- (5) シリンダー内の気体は定圧なのでそのした仕事 W は $W = P_1\Delta V$ ⑨

式⑨および解答例 (4) の式⑦より $W = R(T_2 - T_1)$

$$\text{答. } R(T_2 - T_1) \quad [\text{J}]$$

物理基礎・物理

問題 4

(1)

波長 λ は、図から $2d$ 答. $2d$ [m]

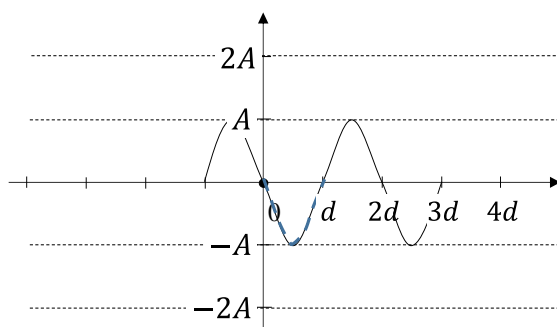
(2)

振動数 $f = \frac{1}{T}$ 波長 $\lambda = 2d$ 波の速さ $v = f\lambda = \frac{2d}{T}$ 答. $\frac{2d}{T}$ [m/s]

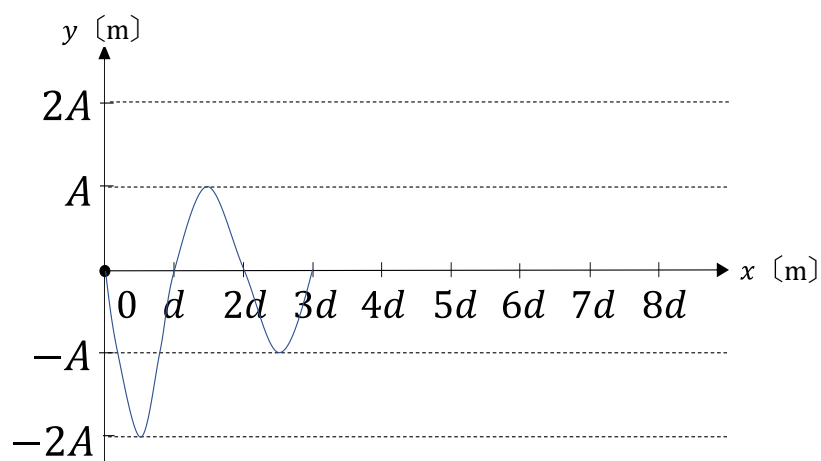
(3)

時間 $2T$ の間に、距離 $x = \frac{2d}{T} \times 2T = 4d$ 進む

入力波を実線、反射波を点線で描くと下図のようになる



入力波と反射波の合成波を描くと波の形が得られる



(4) 主要な時刻の点 $x = d$ における変位を調べる

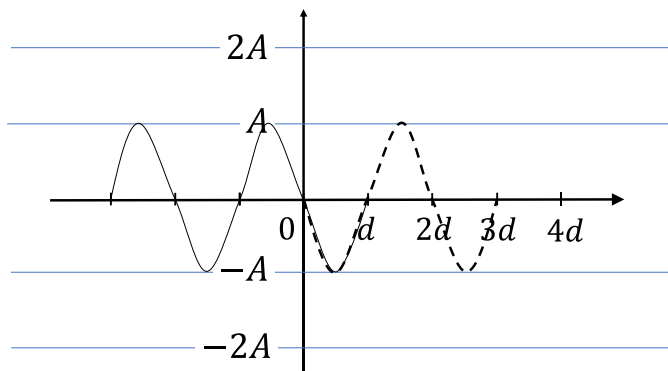
時刻 $0 \sim T$ 変位はゼロ

時刻 $T \sim 2T$ $x = d$ の点を 1 波長分の入力波が通過する

時刻 $2T$ (3) の状態であり、変位はゼロ

時刻 $2T \sim 3T$ $x = d$ の点は合成波の節となり、変位はゼロ

時刻 $3T$ 入力波を実線、反射波を点線で描くと、下図のようになる。よって、変位はゼロ



時刻 $3T \sim 4T$ $x = d$ の点を 1 波長分の反射波が通過する

以上をまとめると、 $x = d$ の点における変位は下図の通り

